

Mögliche Ausschlusskriterien für MRK-Applikationen	ja	nein
<p>Werkstückgeometrie:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Scharfe oder spitze Kanten - Sehr große oder sehr schwere Werkstücke (bspw. > 8 kg) - Werkstücke mit sehr kleinen oder unzureichenden Kontaktflächen für die Handhabung mittels Cobot 	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/> <input type="checkbox"/>
Handhabung von Gefahrstoffen oder Gefahrgütern wie bspw. chemische Substanzen, heiße Flüssigkeiten, infektiöse Mikroorganismen etc.	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Vorgabe von sehr kurzen Takt- oder Zykluszeiten (bspw. Taktzeit für Pick&Place-Prozesse sollte > 15 Sek. betragen)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Unzureichende Wirtschaftlichkeit der Teilautomatisierung durch zu hohe Kosten von bspw. zusätzlich benötigter Sensorik, etc. im Vergleich zur manuellen Prozessgestaltung (vor dem Automatisierungsvorhaben)	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Keine sichere MRK-fähige Peripherie für die Umsetzung des Prozesses vorhanden oder verfügbar	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Ort/Arbeitsumfeld nicht für eine MRK geeignet, da bspw. Laufwege oder ungeschultes Personal (Auszubildende, Besuchergruppen etc.) in unmittelbarer Nähe	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Bewegungen des Cobots auf Kopfhöhe nötig, welche nicht ausreichend abgesichert werden können	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Menschlicher Faktor/Akzeptanz der Mitarbeiter zur unmittelbaren Zusammenarbeit mit einem Cobot nicht gegeben	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

Quelle: im Rahmen des Projekts durchgeführtes Experteninterview